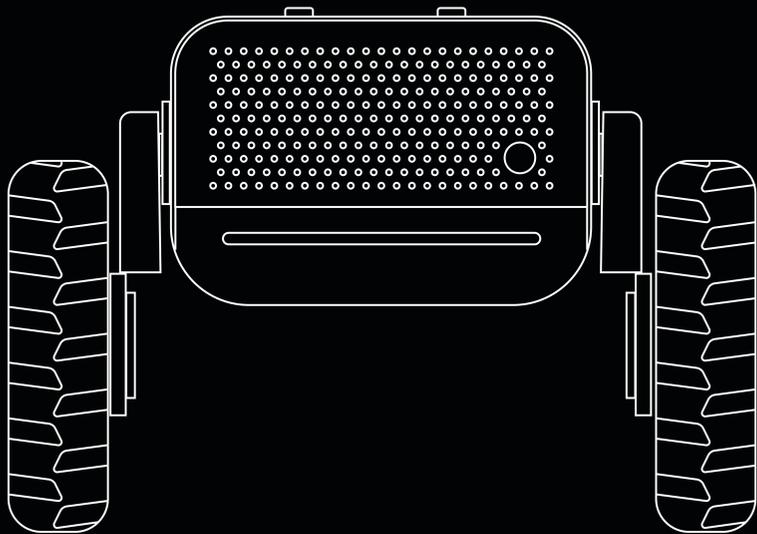


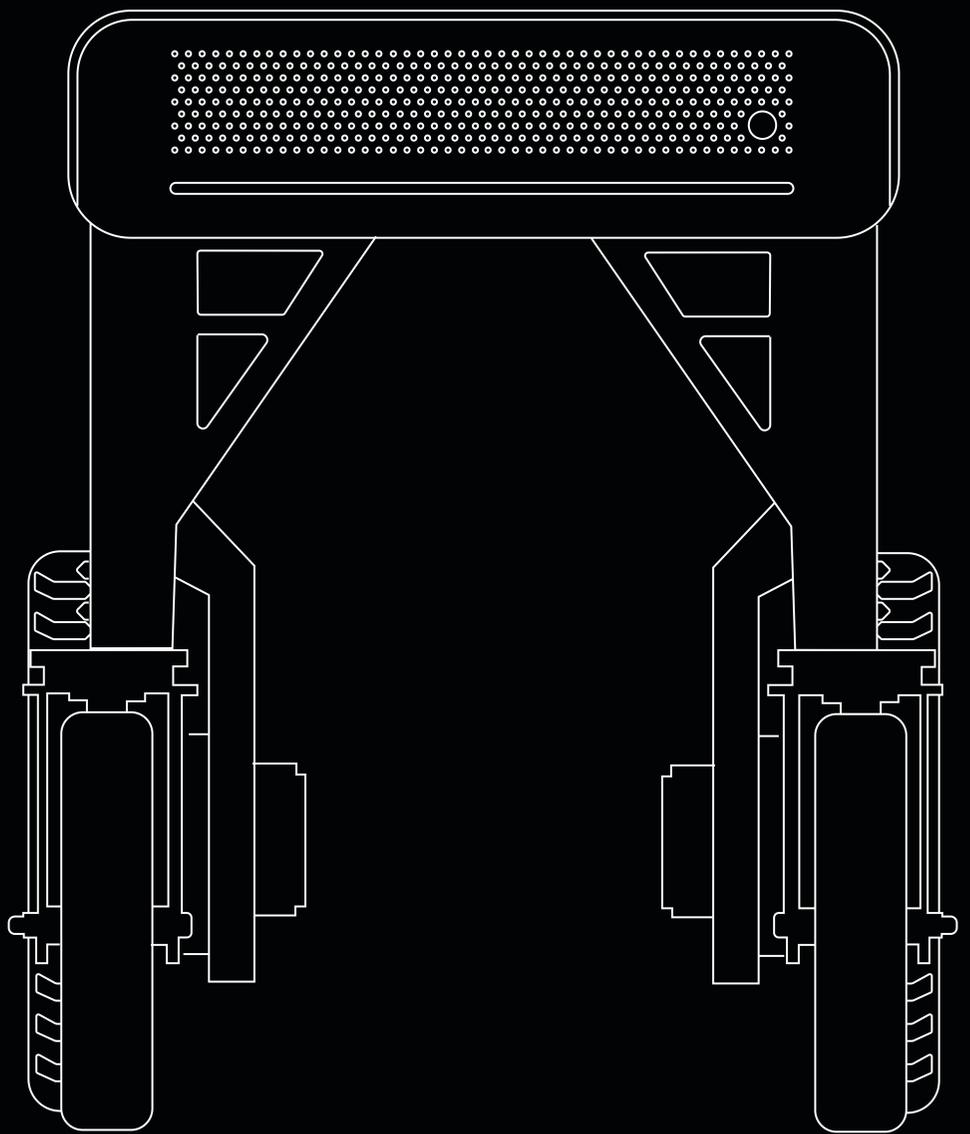
CURTr robots | for you



CURTmini

Die geländegängige Entwicklungsplattform

- ab 17 000 Euro
- hohe Nutzerfreundlichkeit
- Plug-and-Play-Prinzip



CURTdiff

Der reihenkulturgeeignete Baukasten

- ab 24 000 Euro
- große Skalierbarkeit
- modular anpassbar

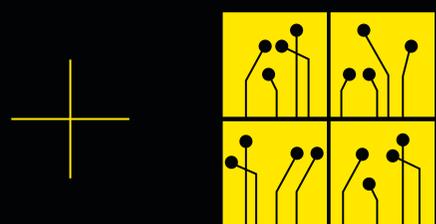
CURTos | for your autonomy

1 ROSifizierung

Wir rüsten Sie um

Das Robot Operating System (ROS) ist eine Open-source Middleware für die Robotik und der De- facto Standard in Industrie und Forschung. Es bildet die Basis für alle weiteren Robotik-Softwareentwicklungen.

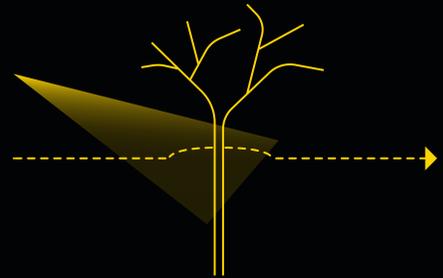
z.B. Treiber-Entwicklungen für Sensoren und Aktoren, Low-Level Maschinensteuerung.



2 integration

Sie navigieren autonom

Ausgestattet mit dem ROS-Framework können nun unsere proprietären Navigationslösungen auf Ihrer Maschine integriert werden und bei Bedarf Drittanbieter- oder Open- Source-Module auf Ihrer Maschine integriert werden.



3 adaption

Zusammen machen wir es perfekt

Je nach Anwendungsfall müssen Navigationspakete angepasst oder zusätzlich entwickelt werden. Hierfür arbeiten wir mit Ihnen gemeinsam und nutzen die Erfahrung unseres breiten Anwenderkreises.

